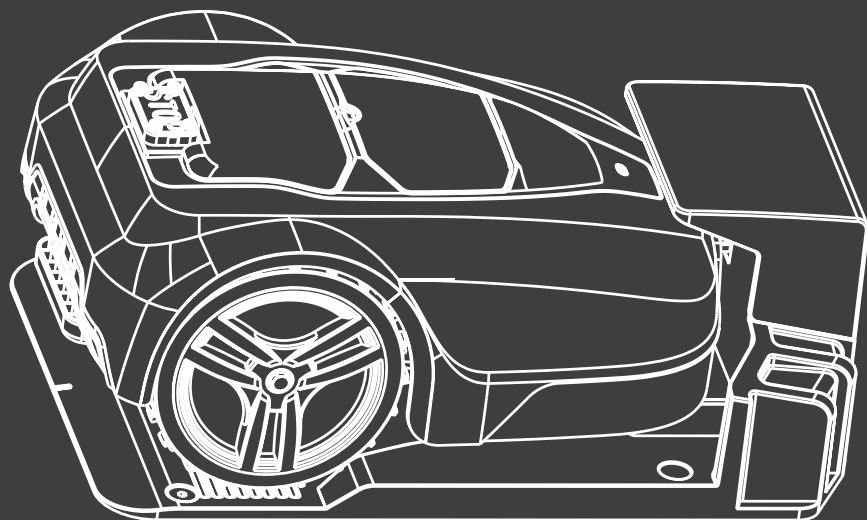


HYUNDAI
POWER PRODUCTS

RASAERBA ROBOTICO
COD. **65490** MOD. **DM2**

MANUALE D'USO E MANUTENZIONE - ISTRUZIONI ORIGINALI

Leggere attentamente il manuale di istruzioni prima di utilizzare il prodotto. Conservare per consultazioni future.



Le immagini e le caratteristiche contenute in questo manuale hanno scopo puramente illustrativo. Il Produttore si riserva di apporre qualsiasi cambiamento senza preavviso.

Gentile Cliente,

grazie per avere scelto un prodotto Hyundai by Vinco Srl.

I nostri prodotti sono costruiti con i più elevati standard qualitativi per permettere una esperienza di uso semplice, piacevole e sicura.

E' importante dedicare qualche momento alla lettura di questo libretto di istruzioni: le informazioni che seguono sono fondamentali per la sicurezza e per ottenere il massimo delle potenzialità del prodotto.

In caso di necessità, per qualsiasi chiarimento o consiglio, siamo a disposizione ai recapiti riportati in fondo a questo libretto: saremo felici di aiutare e risolvere qualsiasi genere di problema grazie ai nostri tecnici specializzati.

Grazie per la preferenza!

Vinco Srl – Licenziatario esclusivo Italia Hyundai Power Products

LEGGERE PRIMA DI UTILIZZARE IL PRODOTTO

La normativa attuale circa le condizioni di garanzia disciplina le condizioni normali di utilizzo del prodotto, ma la copertura decade in caso di uso improprio o errata manutenzione.

Questo prodotto è stato realizzato rispettando tutte le normative ed è progettato per un utilizzo commisurato alla potenza del motore e della relativa componentistica.

Il Rivenditore Hyundai è a disposizione per qualsiasi chiarimento circa le prestazioni e le modalità d'uso del prodotto.

CONDIZIONI DI DECADENZA DELLA GARANZIA LEGALE

Superamento dei limiti di utilizzo.

Il superamento volontario e reiterato dei limiti di utilizzo per negligenza o imperizia dell'utilizzatore può causare danni irreparabili al robot rasaerbae alle sue componenti. Qualora ciò venga verificato tecnicamente dall'Assistenza, è causa di decadimento della garanzia.

A titolo esemplificativo, il continuo blocco delle operazioni di taglio dovuto all'utilizzo su erbe troppo alte o arbusti o massi può provocare surriscaldamento, blocco e rottura del motore e danneggiamento della scocca o di parti elettriche. Vedere oltre in questo manuale per le modalità di utilizzo specifiche autorizzate e i limiti di utilizzo. Il robot è progettato per tagliare erbe di altezza non superiore ai 7 cm e su terreni con inclinazioni superiori ai 30°, per superfici complessive non superiori ai 500mq (con 1

batteria da 2600mA in dotazione). Si consiglia quindi un utilizzo frequente del robot in modo che l'erba possa essere dell'altezza indicata e, in caso di altezze dell'erba maggiori, un intervento con altri strumenti di taglio dell'erba per portare l'altezza iniziale dell'erba stessa al di sotto dei 7 cm.

Utilizzo di alimentazione elettrica non idonea Questo robot rasaerba è progettato per funzionare con alimentazione elettrica da rete con tensione 230V/50Hz (normale utenza casalinga).

Mancata manutenzione ordinaria. Consultare le indicazioni circa gli interventi di manutenzione periodica contenuti in questo manuale. In caso di rilevamento, da parte dell'Assistenza, di danni o malfunzionamenti derivanti da mancata manutenzione periodica, la garanzia legale potrebbe decadere.

Utilizzo improprio. Il prodotto deve essere utilizzato per operazioni di taglio di erbe di altezza idonea, escludendo arbusti o fusti legnosi, o superfici irregolari che a causa di dossi e cunette causano il blocco della lama a causa del contatto con il terreno, sassi, acciottolati o superfici dure come cemento o ceramica, in ambito domestico per superfici indicate nella scheda tecnica e per uso non intensivo. Controllare che le condizioni ambientali di lavoro siano conformi a quanto descritto in questo manuale.

Modifiche non autorizzate. Sono autorizzate le sole modifiche eventualmente concordate con l'Assistenza tecnica Hyundai by Vinco Srl. Non sono considerate modifiche l'uso ricambi originali forniti direttamente dall'Assistenza e le operazioni di manutenzione ordinaria prescritte in questo manuale.

ATTENZIONE: LEGGERE TUTTE LE INDICAZIONI QUI RIPORTATE PRIMA DELL'UTILIZZO

Questo robot rasaerba è progettato secondo i migliori criteri di sicurezza ed ergonomia disponibili, ma è necessario prestare la massima attenzione durante l'utilizzo.

La presenza di parti taglienti in movimento e di calore, unita all'uso di oli e carburanti e all'emissione di gas nocivi, rendono questo dispositivo potenzialmente pericoloso se non utilizzato propriamente.

- **Verificare l'integrità della confezione e del prodotto.** Eventuali lesioni presenti sul prodotto o parti mancanti vanno immediatamente notificate al Rivenditore. Non utilizzare il prodotto fino a che non sia stata confermata la regolarità delle condizioni d'uso da parte del Rivenditore o del Servizio di Assistenza Hyundai by Vinco Srl.
- **Leggere tutte le istruzioni riguardanti la preparazione, l'utilizzo e la manutenzione.** Un errato utilizzo di questo prodotto può provocare gravi lesioni e anche la morte.
- **Ambiente di lavoro.** L'ambiente di lavoro deve essere:
 - **Luminoso** per poter controllare il lavoro. Non utilizzare in presenza di luci troppo soffuse, fumi, bassa luminosità ambientale o al buio.

- I gas di scarico sono tossici, il robot rasaerba non deve essere utilizzato in ambienti chiusi o privi di ventilazione
- **Lontano da possibili fonti di incendio.** Tutte le operazioni di ricarica o manutenzione vanno svolte lontano da possibili fonti di incendio quali fiamme libere, oggetti surriscaldati, fonti di scintille elettriche quali cavi scoperti, utensili che utilizzano corrente ad arco o piezoelettrici.
- **Spazioso.** I movimenti non devono essere impediti e deve esserci la possibilità di manovrare liberamente il prodotto in caso di emergenza. Non operare in ambienti angusti o che blocchino i movimenti.
- **Sicuro per l'operatore.** Porre attenzione all'uso in aree ristrette o su terreni irregolari e/o bagnati e scivolosi, oppure impervi e a rischio ribaltamento del rasaerba.
- **Lontano da persone o animali.** Un movimento errato, la proiezione di schegge e detriti potrebbe mettere in pericolo l'incolumità fisica delle persone o animali presenti.
- **Riparato dagli agenti atmosferici o ambientali.** Eventi atmosferici come pioggia, neve, grandine, nebbia, umidità o calore eccessivi possono creare situazioni pericolose,

evitare l'uso in concomitanza di questi eventi. Tenere lontano dalla luce diretta del sole per periodi prolungati: il surriscaldamento potrebbe creare temperature troppo elevate.

- **Non utilizzare su prati bagnati, fangosi, gelati, innevati.** Oltre ad essere inefficace, l'utilizzo comprometterà la superficie del prato e potrebbe danneggiare il rasaerba.
- **Idoneità dell'operatore.**
 - **Non assumere droghe, farmaci, alcolici, prima o durante l'utilizzo.** Non sottovalutare anche stati psicofisici temporanei come sonnolenza o intorpidimento dovuti a particolari condizioni climatiche. Curare l'alimentazione e l'idratazione durante l'utilizzo per evitare effetti negativi sui riflessi.
 - **Il robot rasaerba non va utilizzato da persone prive dei necessari requisiti psico-fisici.** Se per qualche motivo (malessere temporaneo, malattia) non si fosse in grado di maneggiare e controllare il prodotto, non utilizzarlo.
Non eccedere la propria personale capacità fisica di sostenere per lunghi periodi il lavoro di taglio con il prodotto: si consiglia di lavorare per

periodi brevi, intervallati sempre da momenti di riposo per il recupero delle energie.

I bambini, le persone non addestrate all'utilizzo o fisicamente inabili non devono in nessun caso utilizzare il prodotto e devono sempre stare lontani dal raggio operativo della macchina.

- **Utilizzare idonee protezioni.** Indossare sempre occhiali di protezione, casco con visiera, guanti, cuffie antirumore, indumenti resistenti che proteggano il corpo dalla proiezione di schegge o altri materiali. Indossare specifici indumenti e calzature antinfortunistiche. Non avvicinare mai mani, piedi o altre parti del corpo al robot quando le lame sono in movimento.
- **Seguire le normative locali.**

Non utilizzare in ambienti o in orari vietati dalle normative locali
Evitare l'uso in ambienti in cui sia importante contenere il livello di emissioni sonore in certi orari o a certi livelli massimi.
Verificare le condizioni con i soggetti coinvolti.

Hyundai Power Products tramite Vinco Srl, si riserva di modificare le caratteristiche dei prodotti descritti in questo manuale senza preavviso.

ATTENZIONE: l'inosservanza per colpa o dolo delle indicazioni di sicurezza, uso e manutenzione contenuti in questo manuale è motivo di decadenza della Garanzia sul prodotto e dei servizi garantiti da Vinco Srl per il marchio Hyundai.

Disimballo e controllo parti e contenuto della confezione.

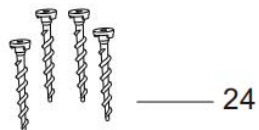
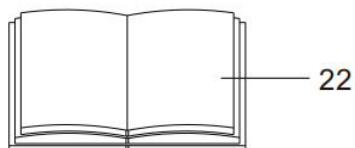
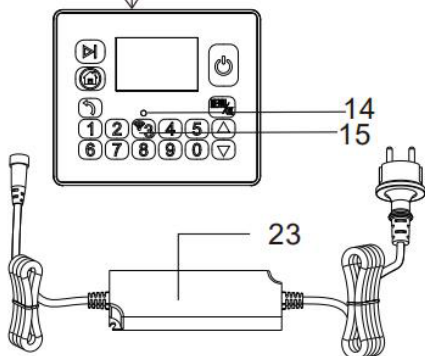
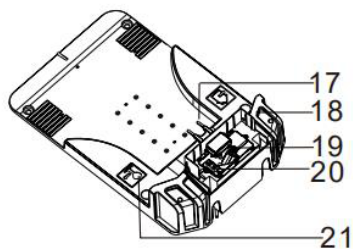
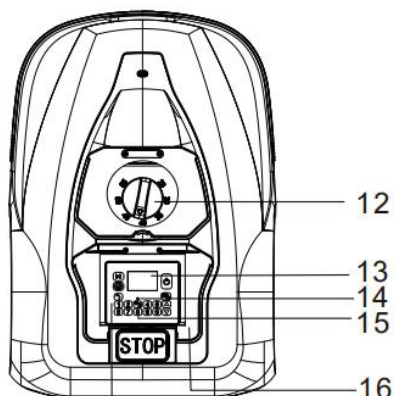
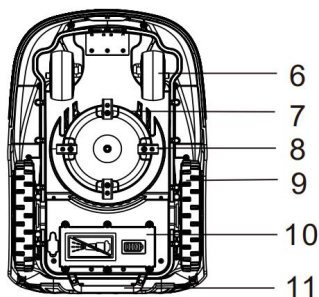
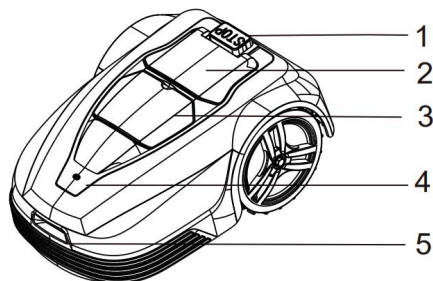
- Controllare che nell'imballo siano presenti oltre al rasaerba robot:
 - Base di ricarica
 - Alimentatore
 - Paletti
 - Viti
 - Strumento di misurazione
 - Lame di ricambio (8)
 - Cavo di delimitazione area
 - Libretto uso e manutenzione.(I contenuti della confezione potrebbero variare senza preavviso)
Se una di queste parti non fosse presente, rivolgersi al Rivenditore.
- Rimuovere qualsiasi tipo di protezione dal robot rasaerba sia in cartone, sia in plastica.

ATTENZIONE: si consiglia di conservare l'imballo per tutta la durata della Garanzia legale. E' indispensabile conservare il libretto di uso e manutenzione in un luogo sicuro. In caso di cessione del prodotto; è obbligatorio consegnare al ricevente anche il libretto di uso e manutenzione. Smaltire

secondo le norme vigenti i materiali di imballaggio non necessari.

ATTENZIONE: controllare con attenzione l'integrità del prodotto. In caso di problemi, rivolgersi immediatamente al Rivenditore.

CONOSCENZA DEL PRODOTTO



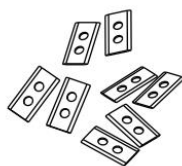
CONOSCENZA DEL PRODOTTO



25



26



27



28



29

1. Pulsante di emergenza
2. Copertura pannello di controllo
3. Copertura regolatore altezza di taglio
4. Sensore pioggia
5. Presa di alimentazione
6. Ruota frontale
7. Disco di taglio
8. Lama di taglio
9. Ruota posteriore
10. Copertura batteria
11. Maniglia
12. Manopola regolazione altezza di taglio
13. Display LCD
14. Luce dell'indicatore Wi-Fi
15. Pulsante di ripristino Wi-Fi
16. Tastiera
17. Elettrodi carica
18. Indicatore di segnale
19. Connettore per carica
20. Connettore delimitazione
21. Corpo base ricarica
22. Manuale istruzioni
23. Adattatore ricarica
24. Chiodi per cavo delimitazione (100 pezzi)
25. Viti per base ricarica
26. Strumento misurazione
27. Lame ricambio
28. Cavo delimitazione area di taglio (mt 100)
29. Chiave a brugola

a. Capacità. Questo robot è progettato per gestire superfici fino a 500mq con la batteria di 2600mAh in dotazione, con temperature di utilizzo tra 5° e 25°C. A seconda delle modalità di utilizzo, la batteria completamente carica può durare da 90 a 120 minuti.

b. Raccomandazioni d'uso. Si raccomanda l'utilizzo con prato non bagnato, anche se il robot può anche lavorare sotto la pioggia. La base di ricarica e il robot non devono essere lasciati all'aperto in caso di forti temporali con fulmini e in tal caso la base deve essere staccata dalla rete elettrica, come il cavo di delimitazione deve a sua volta essere staccato dalla base.

Si ricorda inoltre che la superficie rotante delle lame deve essere tenuta pulita e libera da impedimenti alla rotazione

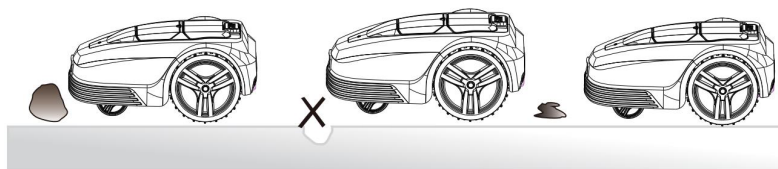
c. Come funziona il robot. Il robot taglia automaticamente l'erba e combina fasi di taglio e ricarica a seconda della necessità.

La stazione di ricarica comunica con il robot la propria posizione nel momento in cui la batteria abbia un livello basso, in modo che si possa ricaricare. Durante la fase di ricerca della base il robot sospende il taglio dell'erba.

Quando il robot rileva un ostacolo di altezza superiore di 6 cm, il robot la rileva meccanicamente e cambia direzione per evitare l'ostacolo. Si raccomanda tuttavia di rimuovere il più possibile piccoli

NOTE SUL FUNZIONAMENTO DEL ROBOT

oggetti, rami e sassi anche di dimensioni inferiori ai 6 cm di altezza per rendere il lavoro più veloce, semplice e accurato.



Ostacolo da aggirare

Cunetta da appianare

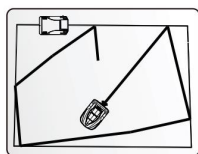
Oggetto da rimuovere

Il robot è progettato per lavorare con pendenze non superiori al 30%.

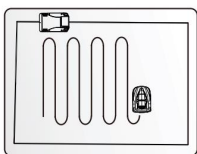
In caso di eccessiva pendenza, il robot si ferma.

Il pulsante STOP permette di fermare il robot in emergenza e aprire il pannello di comando. Finché il pannello non viene chiuso, il robot non parte. Se il pannello non viene chiuso per oltre 6 minuti, il robot si spegnerà automaticamente.

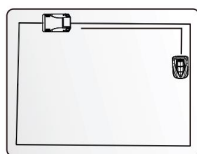
- d. **Schemi di movimento.** Il robot può lavorare con movimento casuale, a zig-zag o seguendo i bordi del perimetro di taglio (edge cutting). E' inoltre possibile selezionare uno schema di lavoro a spirale.



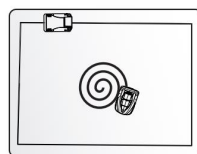
Random



Zigzag

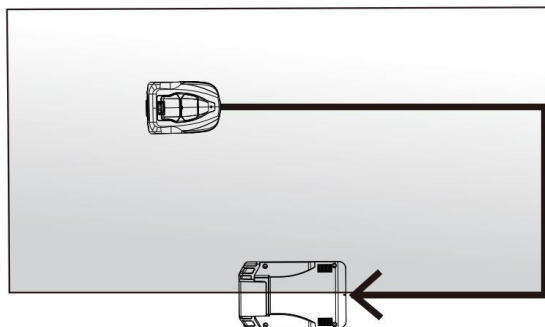


Edge



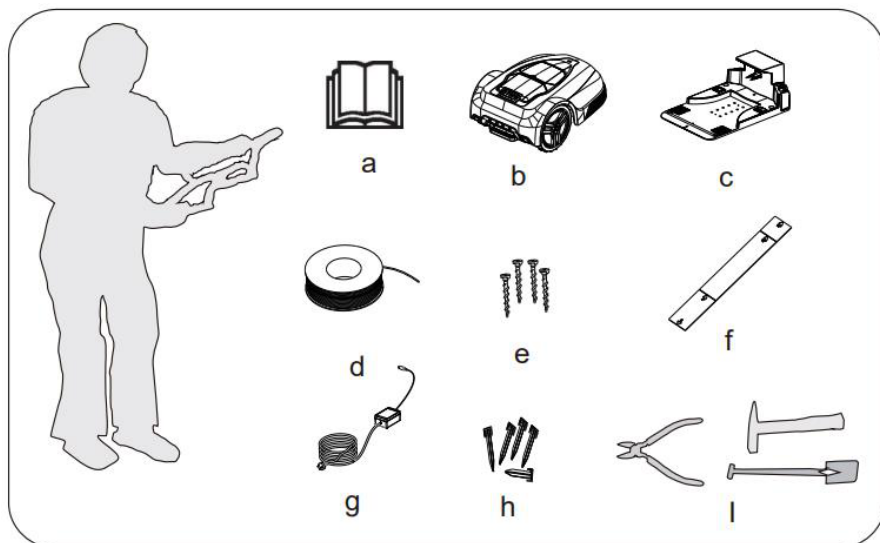
Spiral

- e. Delimitazione area.** Il robot durante il taglio viene limitato nel movimento dal cavo di delimitazione, che invia il segnale per il ritorno alla stazione di ricarica. Verificare sempre che non vi siano ostacoli lungo il percorso del cavo di delimitazione.



Seguire le istruzioni di seguito riportate.

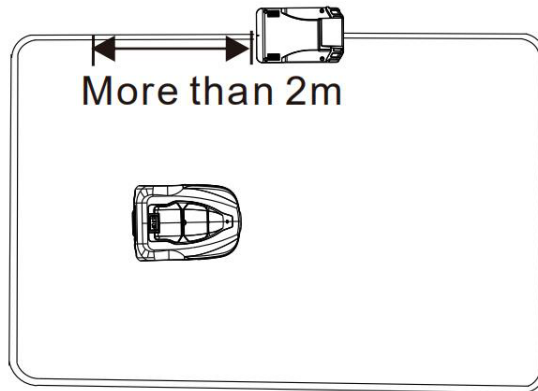
- 1) **Preparazione.** Si raccomanda di controllare la presenza di tutte le parti sotto elencate:



- a) Manuale b) Robot c) Base di ricarica d) Cavo di delimitazione e) Chiodi f) Strumento di misurazione
g) Adattatore di rete elettrica h) Chiodini fissaggio cavo i) Procurarsi inoltre una pinza, martello e vanga (non forniti)

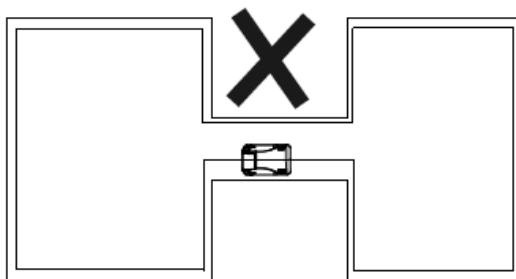
2) Posizionamento della base di ricarica.

- a. Scegliere la posizione della base di ricarica. La stazione di ricarica deve essere posizionata con spazio libero frontale (minimo 2 m)
- b. La base di ricarica deve essere posizionata su terreno relativamente pianeggiante. La parte frontale della stazione di ricarica non deve essere posizionata con una differenza di altezza rispetto al robot non maggiore di 2 cm.

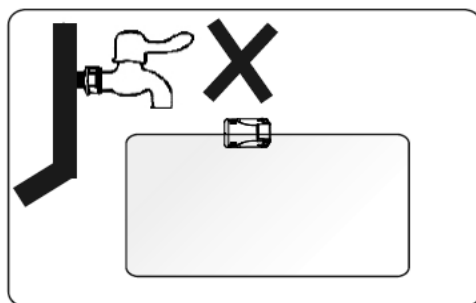


- c. E' consigliabile posizionare la base in un luogo all'ombra e protetto dagli agenti atmosferici in modo che la batteria possa essere ricaricata alle più basse temperature possibili: ciò migliora efficienza, durata e sicurezza.
- d. La base di ricarica deve essere posizionata in maniera che non sia piegata

- e. Il cavo a bassa tensione della base può incrociare l'area di lavoro. Deve essere assicurato al terreno o sotterrato. Si consiglia se possibile di posizionare la base di ricarica appoggiata ad un muro, per evitare il problema
- f. Non posizionare la base di ricarica in passaggi più stretti di 2 metri



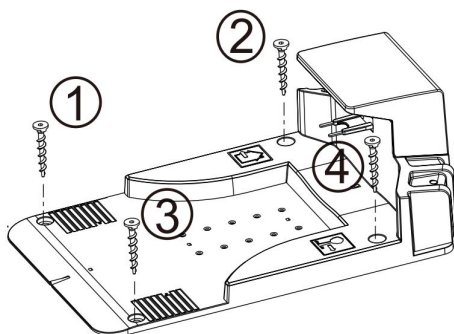
- g. Non posizionare la base di ricarica vicino a idranti, rubinetti o fontane
- h. Non posizionare l'adattatore di rete in modo che sia esposto direttamente ai raggi solari



- i. Posizionare la base con la parte di entrata del robot in posizione antioraria (ossia, che permetta l'accesso del robot senza aver impedimenti)

3) Installazione e connessione della base di ricarica.

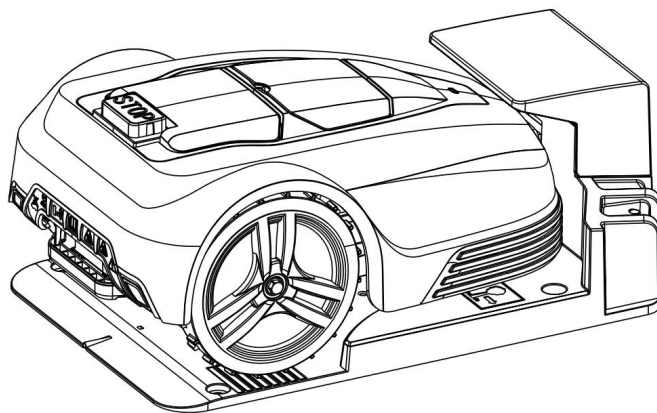
- a) Posizionare la base di ricarica in una posizione come specificata nel paragrafo precedente
- b) Utilizzare le viti fornite per fissare la base come indicato in figura nelle posizioni 1,2,3 e 4



- c) Connettere il cavo di alimentazione alla base
- d) Connettere il cavo dell'adattatore ad una presa da 240V (normale presa elettrica casalinga)

4) Carica della batteria

Il robot è fornito con una batteria parzialmente carica. Non appena la base di ricarica è connessa, si attiva la ricarica automatica. Questa operazione deve essere effettuata successivamente (punto seguente) alla posa e connessione dei cavi di delimitazione.



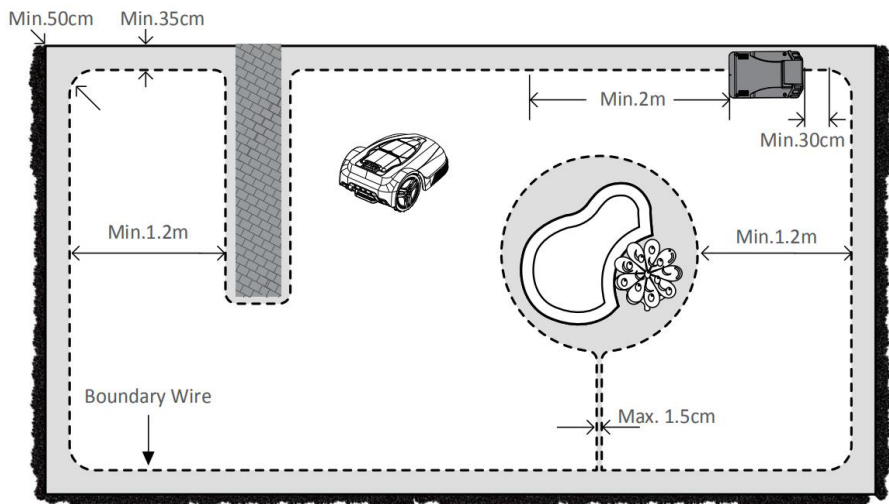
5) Installazione del cavo di delimitazione area lavoro

Il cavo di delimitazione ha diverse funzioni: non solo delimita l'area di lavoro del robot, ma lo guida alla base una volta terminato il lavoro.

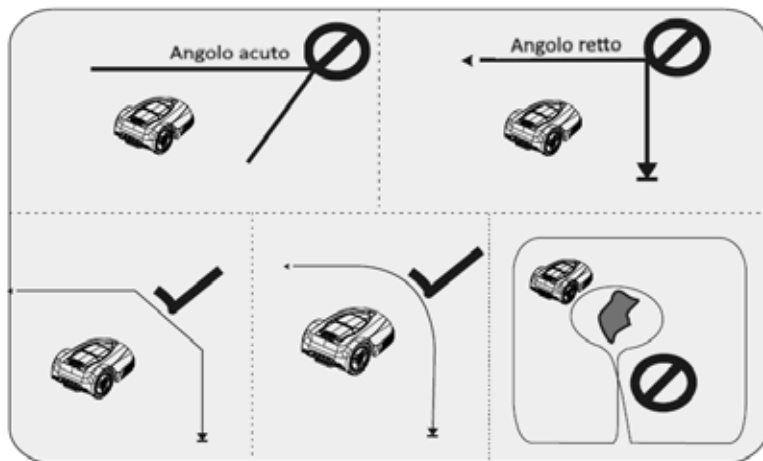
IMPORTANTE: durante la posa del cavo è necessario che vi sia spazio sufficiente per il transito del robot lungo il percorso, lasciando spazio sufficiente a sinistra e a destra del robot (almeno 40 cm per lato). L'area di posa del cavo deve essere priva di cunette, dossi, rami, ostacoli di qualsiasi genere.

- a) Nel caso si desideri poter variare la delimitazione dell'area di lavoro successivamente, si consiglia di utilizzare gli appositi chiodini che possono essere fissati e rimossi a piacere, senza interrare il cavo.
- b) In alternativa, è anche possibile procedere in modo “misto” interrando una parte del cavo che si intende non rimuovere e lasciando il resto fissato con i chiodini in dotazione. IMPORTANTE: la profondità massima del cavo di delimitazione non deve superare i 15mm..
- c) Stendere il cavo attorno al perimetro esterno dell'area di lavoro del robot. Considerare la distanza minima laterale di 40 cm per lato per il passaggio del robot, con passaggi che complessivamente devono avere una distanza minima tra un tratto del cavo e l'altro di 1,20 m. Non posare il cavo con distanza inferiore ai 15 cm tra un settore da delimitare e l'altro.
- Nei tratti curvi, tra l'angolo dell'area e la curva il raggio di sterzata deve essere almeno di 50 cm.

MONTAGGIO E INSTALLAZIONE

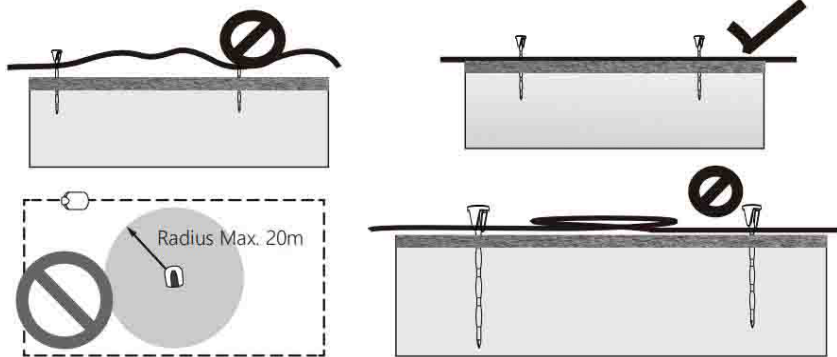


- d) Considerare inoltre che è necessario, negli angoli, non posare il cavo ad angolo retto o ad angolo acuto; è sempre preferibile una distanza di 40 cm tra il robot e qualsiasi muro, siepe o altri ostacoli. **NON** incrociare il cavo.

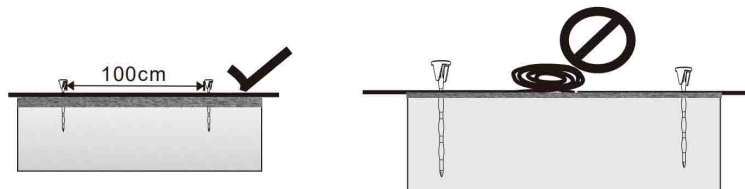


6) Importanti indicazioni sull'area di lavoro e sulla posa del cavo di delimitazione

- a) **IMPORTANTE:** delimitare sempre le aiuole e gli arbusti erbacei per evitarne il taglio indesiderato.
- b) Alberi e pali robusti possono non essere delimitati: il robot dispone di sensori meccanici e taglierà le erbe intorno.
- c) **ATTENZIONE.** Il cavo va sempre posato teso e il più possibile aderente al terreno. Accertarsi inoltre che non vi siano spire. Se queste indicazioni non verranno seguite, il cavo rischia di essere tagliato dal robot.
- d) Il robot riceve il segnale dal cavo entro 20 mt.



- e) Utilizzare un martello per fissare il cavo tramite i chiodini al terreno. Si consiglia la posa dei chiodini ad una distanza di circa 1 mt l'uno dall'altro. Il cavo non deve essere attorcigliato.

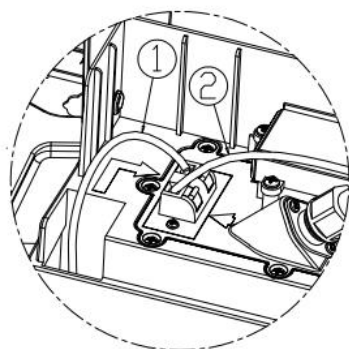


- f) Nel caso si desideri interrare il cavo, questo deve essere posto da una profondità compresa tra 10 e 15 mm.

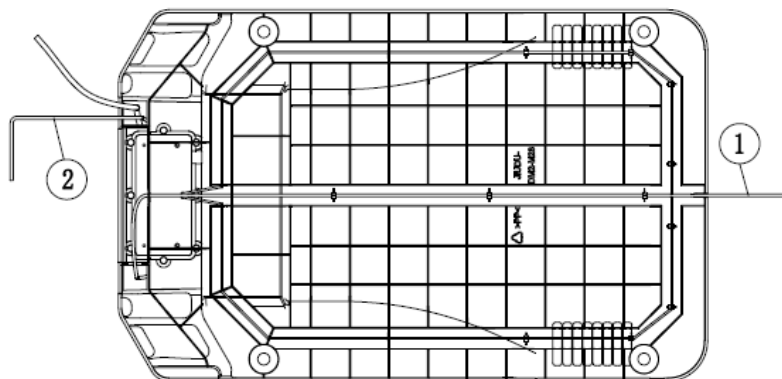
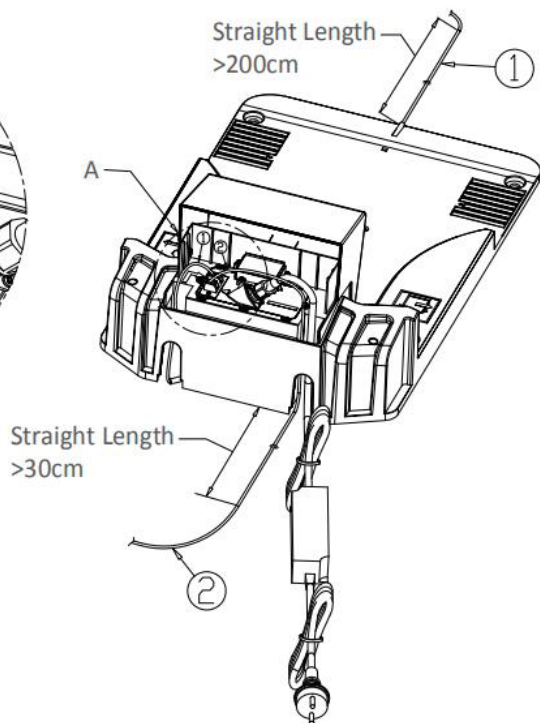
7) Connessione del cavo di delimitazione alla base di ricarica

Una volta posizionato il cavo, questo va collegato alla base di ricarica. Seguire le indicazioni delle figura seguenti per il capo 1 del cavo (che va posizionato facendolo passare sotto la base di ricarica) e il capo 2. Considerare inoltre che la distanza in uscita dalla base del capo 2 deve essere di almeno 30 centimetri.

MONTAGGIO E INSTALLAZIONE



VIEW A



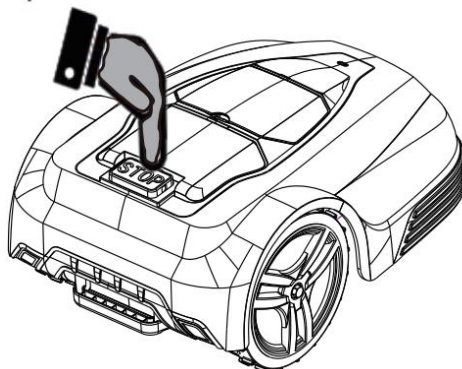
8) Verifica funzionamento delimitazione con cavo.

Se il cavo è stato posizionato correttamente, sulla base di ricarica un LED viola lampeggerà ad intermittenza regolare. Se invece vi è qualche problema, un LED rosso lampeggerà ed è necessario verificare di avere effettuato correttamente il collegamento come da indicazioni precedenti.

9) Connessione del robot alla base di ricarica.

Aprire il pannello di controllo premendo il bottone “STOP” indicato in figura.

Stop Button



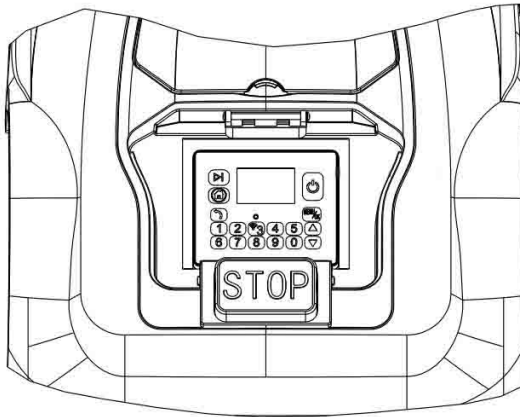
Posizionare il robot sulla base di ricarica e controllare che la ricarica sia in atto leggendo le informazioni sul display del pannello. Il robot emetterà un suono fino al momento di chiusura del pannello. Una ricarica completa richiede circa 2 ore.

1) Impostazione del timer, lingua, wi-fi

Per un utilizzo ottimale, si consiglia un uso frequente del rasaerba, in modo che l'altezza dell'erba sia sempre adeguata alle potenzialità di taglio del robot (inferiore a 7 cm). Per l'impostazione del timer, della lingua e del wi-fi si rimanda al paragrafo: "Funzioni del menù pannello di controllo/Impostazioni di sistema"

2) Avvio del robot

1. Premere il bottone STOP per accedere al pannello di controllo
2. Premere il pulsante ON/OFF sulla destra del display



3. Immettere la password. Se si tratta di primo utilizzo, non è impostata alcuna password ed è possibile inserirla successivamente. Vedere

oltre in questo manuale per l'impostazione della password al paragrafo "Impostazioni di sistema".

4. Impostare la modalità "start"

5. Chiudere lo sportello di accesso al vano di controllo

Comparirà sul display la scritta "Mowing" (taglio erba), le lame cominceranno a girare e la ruota comincerà a muoversi.

3) Fermare la funzione rasaerba automatico del robot

Premere il bottone STOP (si apre lo sportello di accesso al pannello di controllo). Il robot si fermerà e anche le lame smetteranno di girare entro 3 secondi.

4) Spegner il robot rasaerba

Premere il bottone STOP, dopodiché premere il pulsante ON/OFF sulla destra del display per qualche secondo. Il display si spegnerà e non compariranno messaggi.

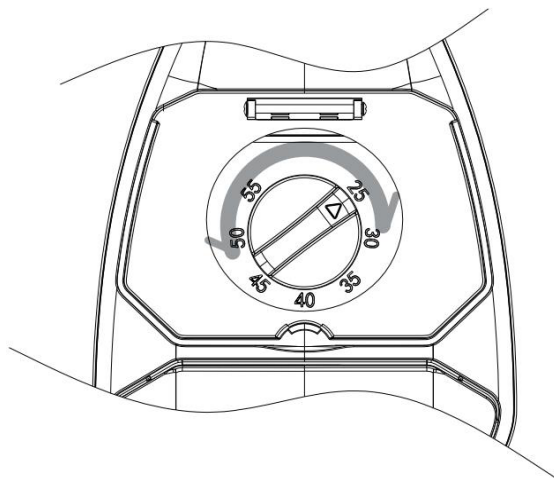
5) Regolare l'altezza di taglio

L'altezza di taglio può essere variata da MIN (2.5 cm) a MAX (5.5 cm).

Nel caso l'erba sia alta (ma non oltre i 7 cm) utilizzare sempre l'altezza MAX. Una volta che il primo ciclo di taglio con MAX abbia riportato l'altezza entro i 5.5 cm, è possibile gradualmente diminuire l'altezza di taglio.

Per impostare l'altezza di taglio:

1. Premere il pulsante STOP per fermare il rasaerba. Si aprirà lo sportello di accesso al pannello di controllo
2. Premere il pannello frontale, a ruotare la manopola di regolazione dell'altezza dei taglio (misura indicata in mm, da 25 a 55). Ruotando in senso orario, aumenta l'altezza di taglio; in senso antiorario, si riduce.

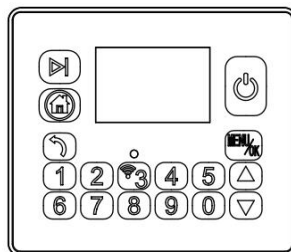


USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO

Il pannello di controllo permette di impostare tutti i comandi e le funzioni attraverso una serie di menù ed è composto da un display LCD e una tastiera. Il menù principale è il livello primario. Il cursore mostra quale menù è stato selezionato quando il tasto YES è stato premuto.

L'orologio mostra l'ora attuale. La scritta AUTO o MAN mostra quale modalità operativa è in funzione. Lo stato della batteria è mostrato dal simbolo grafico.

La tastiera è composta da 3 gruppi di comandi: selezione, numeri e tasti funzione.



Le versioni dotate di wi-fi riportano in corrispondenza del numero “3” il simbolo del wi-fi e un LED giallo. Questo LED lampeggerà conformemente a quanto indicato dalle istruzioni di installazione del software “Smart Life” (disponibile per smartphone iOS e Android) per la gestione dell’installazione. **Dopo aver scaricato il software sul proprio cellulare, fare riferimento alle istruzioni che seguono direttamente al paragrafo successivo “Impostazione del rasaerba in modalità Wi-fi App”**

1. Tasti selezione.

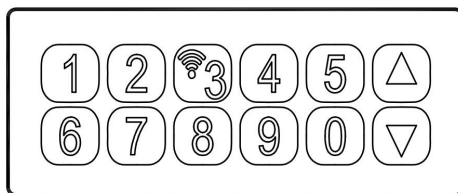
Ritorna al precedente: è il tasto sulla sinistra contrassegnato da una freccia verso l’alto/sinistra. Permette, ad ogni singola pressione, di ritornare al livello di menù precedente.

OK: posto sulla destra, permette di confermare un dato o selezione


Frecce su/giù: posizionate in basso a destra del display.

2. Tasti numerici.


Vengono utilizzati nella struttura del menù per immettere impostazioni come (per esempio) la password o l’ora esatta. Sfogliare il menù principale attraverso i tasti freccia. Immettere quindi i valori e l’ora con i tasti numerici e confermare ogni selezione con il tasto OK. Premere il tasto “ritorna al precedente” per risalire di un livello di menù.



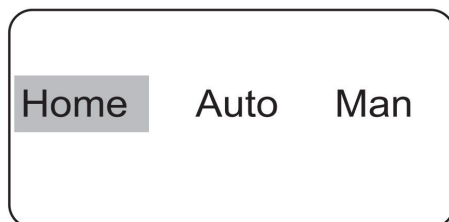
3. Tasti funzione.

- a) Tasto funzione avvio. 

E' posto a sinistra sulla tastiera. Avvia il robot rasaerba. Seguire le istruzioni sul display LCD.

- b) Tasto funzione "Home". 

Posto sotto il tasto funzione, è possibile selezionare la modalità di lavoro del robot. Premere questo tasto per visualizzarle.



- c) Tasto Wi.fi (tasto contrassegnato al numero 3)

Premendolo, sia avvia la procedura di connessione wi-fi.

Impostazione del rasaerba in modalità Wi-fi App

Scaricare la App Smart Life dal Playstore (Android) a Apple store (iOS) e installarla sul proprio smartphone.

Procedere quindi come indicato dalla procedura che segue:

NOTE IMPORTANTI: sono supportate solo reti 2,4Ghz, non 5GHz.

Il robot deve essere nel raggio di azione del router wi-fi altrimenti non sarà possibile stabilire la connessione tra smartphone, rete wi-fi e robot.

Premere qualche secondo il tasto “3” sulla pulsantiera, per avviare la procedura di connessione

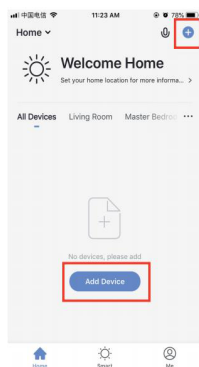


Fig. 1

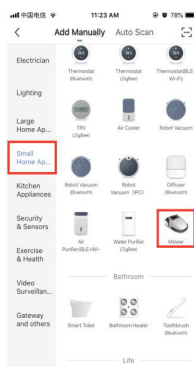


Fig. 2

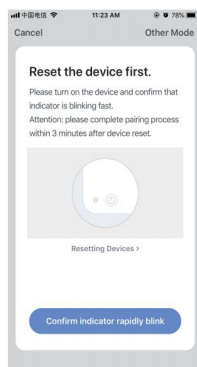


Fig. 3

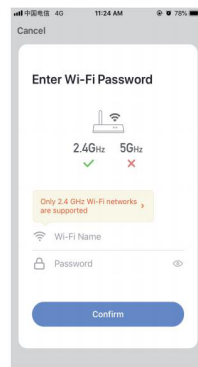


Fig. 4

Aprire la App, effettuare l'accesso e il login, poi selezionare il tasto “aggiungi” (Fig. 1), cercare tra la categoria “piccoli elettrodomestici” (Small home appliances) la categoria “Rasaerba”. A questo punto, l'indicatore sul rasaerba dovrebbe lampeggiare (Fig. 3), premere quindi il tasto di conferma.

Inserire la password del Wi-fi (Fig. 4).

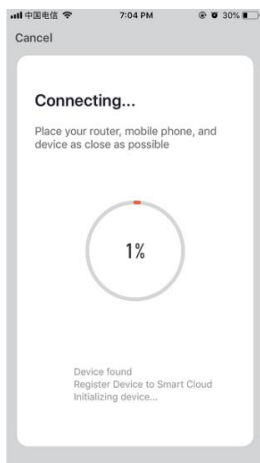


Fig.5

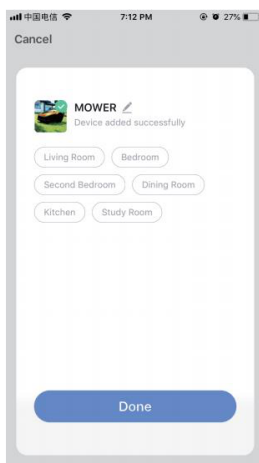


Fig. 6

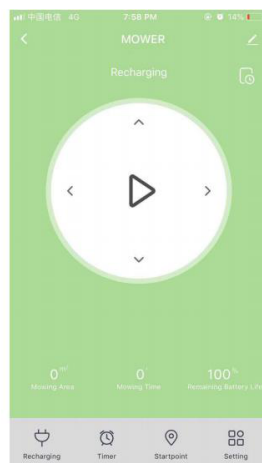


Fig. 7

Si avvia la connessione alla rete con indicatore di avanzamento (Fig. 5) che si conclude dopo pochi minuti.

In caso di problemi in questa fase procedere in questo modo:

- Spegnere il cellulare/tablet, riavviare e ricominciare la procedura
- Verificare la correttezza della password del Wi-fi, che la frequenza del proprio Router Wi-fi sia 2.4G e che il segnale sia sufficientemente potente

Al termine della procedura (Fig. 6) premere il tasto “Done” (Fatto) e si accede all’interfaccia operativa della App. (Fig. 7)

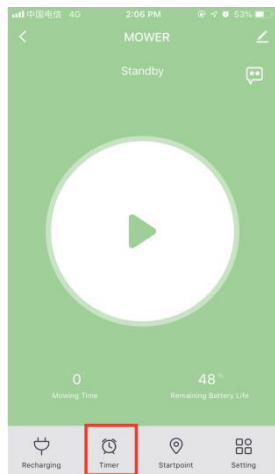


Fig. 8

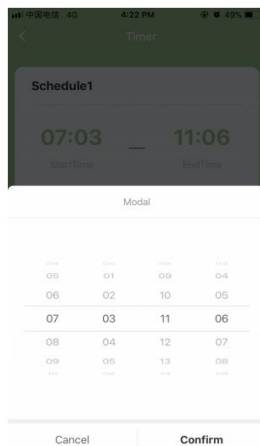


Fig. 9

Impostare ora il Timer selezionando l’apposito tasto (Fig. 8) per impostare l’orario di inizio e di termine (ritorno alla base automatico) del robot (Fig.9) Confermare con l’apposito tasto in basso.

E’ ora possibile impostare gli Startpoint (Punti di partenza).

I punti di inizio sono punti che l’utente può impostare per determinare un programma di sequenza del lavoro di taglio.

E’ possibile impostare questi punti calcolando la lunghezza del cavo di delimitazione fino al punto di inizio desiderato e l’angolo descritto dalla base fino al punto di inizio (vedere figura).

USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO

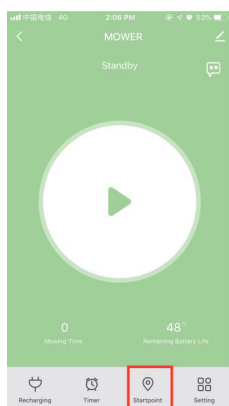
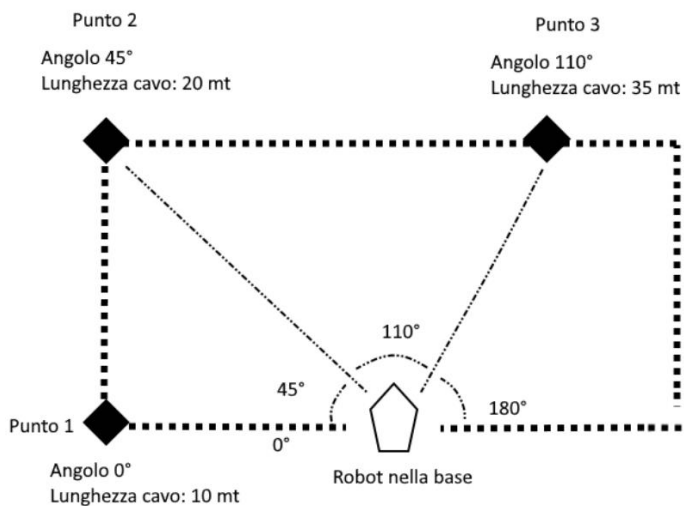


Fig. 10

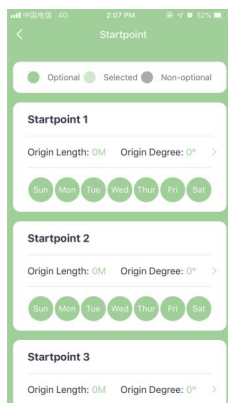


Fig. 11

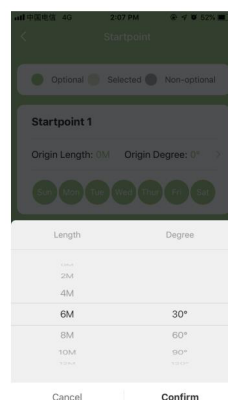


Fig. 12

Funzioni del menù pannello di controllo

Dalla APP, selezionare (Fig. 10) il tasto “startpoint”, quindi (Fig. 11) impostare l’angolo e la lunghezza del punto in cui il robot deve iniziare a lavorare, quindi scegliere in quale giorni. In colore verde intenso = startpoint

selezionabile; verde chiaro = startpoint selezionato; in grigio, non selezionabile.

Selezionare quindi angolo e lunghezza (Fig. 12) dello startpoint di inizio taglio del robot. Una volta impostato, scegliere “conferma” in basso a destra per salvare.

Per le ulteriori impostazioni:



Fig. 13

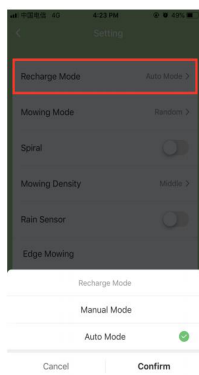


Fig. 14

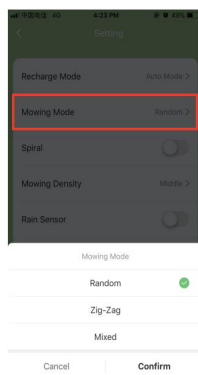


Fig. 15

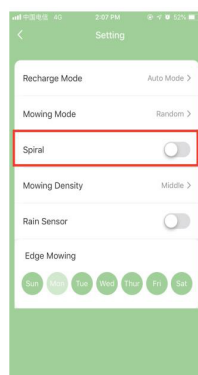


Fig. 16

Dalla schermata iniziale, selezionare il comando “impostazioni” (Fig. 13) in basso a destra (“setting”).

- Ricarica: selezionare il comando e confermarlo con l'apposito tasto “conferma” (Fig. 14)
- Modalità di taglio (Casuale, Zig-zag o misto): selezionarla confermando la scelta (Fig. 15)

USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO

- Modalità “spirale”: attivare il selettore verso destra (diventa verde) (Fig. 16)

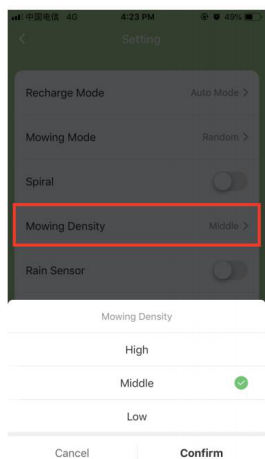


Fig. 17

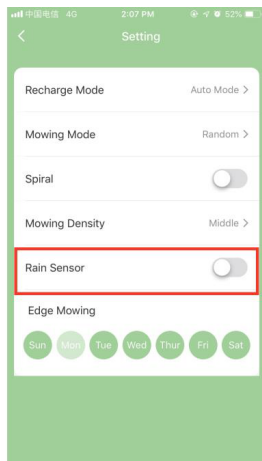


Fig. 18

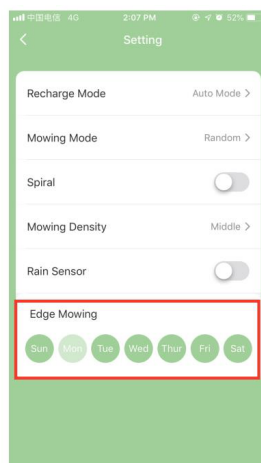


Fig. 19

- Sensibilità di taglio: scegliere tra alta, media o bassa e confermare (Fig. 17)
- Sensore pioggia: attivare spostando a destra il selettore (Fig. 18)
- Taglio bordi: per tagliare solo lungo la delimitazione del cavo interrato, selezionare il giorno da lunedì a domenica. Il giorno impostato sarà in verde chiaro, quelli selezionabili in verde.

Menù principale display robot

Il menù principale ha 5 opzioni. I numeri tra parentesi di seguito alle opzioni si riferiscono al numero di righe sul display. Ogni opzione ha un numero di sottomenù per accedere alle funzioni di impostazione.

- a) **Timer “Work Timer” (1)**
- b) **Impostazioni di taglio “Lawn Setup” (2)**
- c) **Diagnostica “Diagnostics” (3)**
- d) **Impostazioni di sistema “System Setting” (4)**
- e) **Registro errori “Fault History” (5)**

a) **Impostazione Timer (Work timer)**

- 1) Impostazione orari timer.

Menu: Work Timer -> “Work Timer A” o “Work timer B”

E' possibile impostare giorno e ora di avvio del taglio erba, anche 2 volte durante lo stesso giorno, con impostazioni differenziate “Work Timer A” o “Work Timer B”.

Selezionando “Work Timer A”, premere OK per impostare l'ora di avvio e di termine dell'orario di taglio, nel formato 24 ore.

Work Timer A

00:00-00:00

The start time should be
earlier than ending time

E' possibile anche impostare allo stesso modo il "Work Timer B".

IMPORTANTE! Considerare l'impostazione dell'orario dalle 00 alle 24 e che l'orario di avvio del lavoro non può essere posteriore a quello di termine.

E' inoltre importante stabilire il giorno in cui avviare la programmazione e anche l'eventuale utilizzo della funzione "Startpoint" (punto di partenza) se si desidera che il robot parta da un punto particolare.

2) Impostazione giorno timer.

Menu: Work Timer -> "Work day"

Utilizzare le frecce su/giù per selezionare il giorno desiderato per il taglio erba. Inoltre, usare le frecce per selezionare "s*" (o "P" nel menu italiano) e premere "YES" per selezionare lo "startpoint" (punto di inizio taglio). Vedere il punto 3 per l'impostazione degli startpoint.

Note:

- i) Gli startpoint sono numerati da 1 a 3 (numero startpoint, "Start Point NO" (Punto inizio No)
- ii) "0" significa che lo Startpoint non è stato assegnato (NA = Non Assegnato)
- iii) Impostazione startpoint (punti di inizio)

Start point NO

3

Please input 0 to 3,
"0" means start point NA.

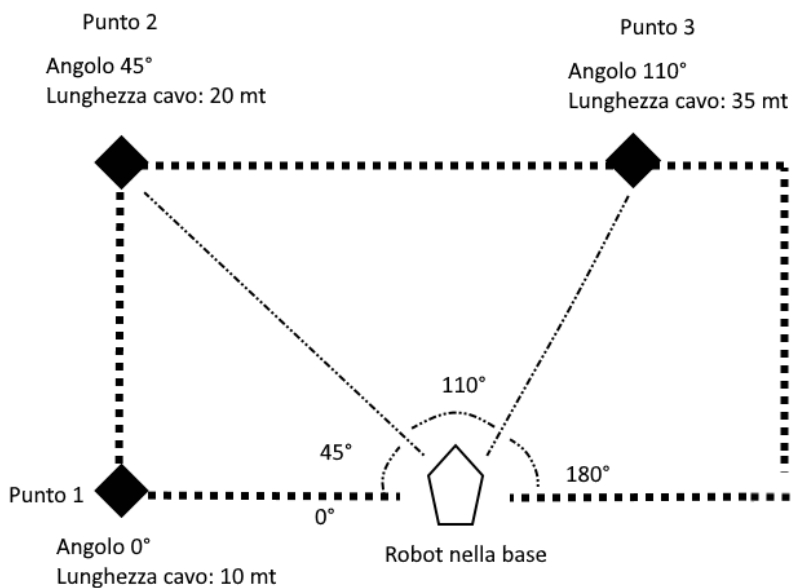
Work Day

Mon	<input checked="" type="checkbox"/>	S1	Fri	<input type="checkbox"/>	S1
Tue	<input checked="" type="checkbox"/>	S2	Sat	<input checked="" type="checkbox"/>	S2
Wed	<input checked="" type="checkbox"/>	S3	Sun	<input type="checkbox"/>	S3
Thu	<input type="checkbox"/>	S1	Al	<input type="checkbox"/>	

USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO

Nota: I punti di inizio sono punti che l'utente può impostare per determinare un programma di sequenza del lavoro di taglio.

E' possibile impostare questi punti calcolando la lunghezza del cavo di delimitazione fino al punto di inizio desiderato e l'angolo descritto dalla base fino al punto di inizio (vedere figura).



Menu: Work Timer -> "Mower Startpoints" -> Set Startpoint"

Selezionare "YES" per accedere a questa interfaccia, poi inserire la lunghezza dello startpoint e l'angolo in gradi.

Utilizzare le frecce su/giù per selezionare gli startpoint 1/2/3,

premere il pulsante OK per impostare lunghezza e angolo dello startpoint.

Note:

- i) L'angolo può variare tra 0° e 180°
- ii) La lunghezza può variare tra 000 metri e 999 metri
- iii) La programmazione deve essere attivata quando il robot è posizionato nella base di ricarica

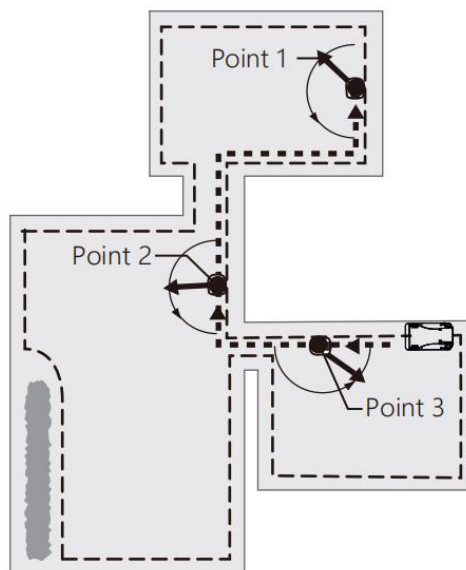
Esempio di utilizzo della programmazione tramite punti di inizio:

Set Startpoint		
	Angle	Length
Startpoint 1	090'	120m
Startpoint 2	150'	080m
Startpoint 3	120'	150m

Startpoint 1	
Angle	Length
090'	120m

Work Day					
Mon	<input checked="" type="checkbox"/>	S1	Fri	<input type="checkbox"/>	S1
Tue	<input checked="" type="checkbox"/>	S2	Sat	<input checked="" type="checkbox"/>	S2
Wed	<input checked="" type="checkbox"/>	S3	Sun	<input type="checkbox"/>	S3
Thu	<input type="checkbox"/>	S1	AllDay	<input type="checkbox"/>	

In questo modo da lunedì il robot parte il lunedì dal punto 1, il martedì dal punto 2, il mercoledì dal punto 3, il sabato dal punto 2



b) Impostazione taglio erba

Il robot può essere impostato in modalità automatica.

1) Impostazione modalità di taglio

Menu: Home -> Lawn setup -> Auto mode settings -> Mowing pattern -> Random/Zig-Zag/Mixed

Random: utile per tagliare l'erba in area limitate, strette, in operatività normale.

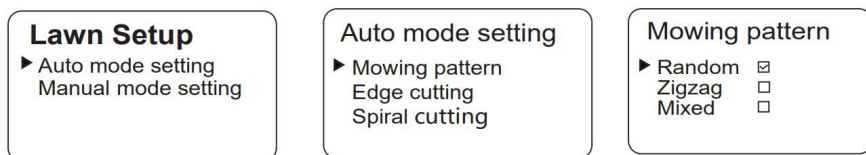
Zig-zag: indicato per il taglio in aree ampie.

Mixed: il robot alterna le 2 modalità di lavoro precedenti a intervalli regolari.

E' possibile impostare le modalità anche durante il taglio.

- i) Selezionare la modalità Random/Zig-zag o Mixed

- ii) Premere il bottone OK per confermare. Compare un segno di spunta vicino alla modalità selezionata
- iii) Premere il tasto “indietro” per ritornare alla schermata precedente




2) Impostazione taglio bordi

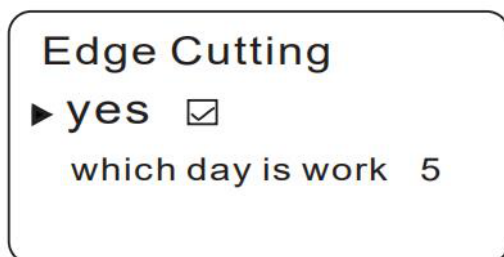
Menu: Home -> Lawn setup -> Auto mode settings -> Edge cutting

Tramite questa funzione, il robot taglierà l'erba lungo il percorso del cavo di delimitazione. Questo tipo di taglio può essere programmato. Se questo tipo di modalità è selezionato, il robot taglierà prima lungo il cavo di delimitazione per poi procedere con il taglio del resto dell'area delimitata.

- i) Selezionare la modalità “Edge Cutting” e premere OK per impostarla
- ii) Selezionare YES, premere il tasto OK per visualizzare la spunta vicino alla scritta YES
- iii) Scegliere il giorno “work day” e impostarlo come numero di giorno della settimana da 1 a 7 (1=lunedì, 2= martedì etc)

iv) Premere il tasto “indietro” 

NOTE: per cancellare l'impostazione taglio bordi, è sufficiente premere il tasto OK per deselezionare la spunta vicino alla scritta “YES”.



3) Impostazione taglio a spirale

Menu: Home -> Lawn setup -> Auto mode settings -> Spiral cutting

Dopo aver impostato questa funzione, il robot si focalizzerà sulle aree in cui il taglio non è stato completato o l'erba è troppo folta.

4) Impostazione manuale della modalità di taglio. Dal menù “lawn setup” selezionare con le frecce la voce “Manual mode setting”, per poi procedere come nei punti precedenti nella selezione della modalità di taglio, taglio dei bordi e taglio spirale.

Utilizzare il robot in modalità automatica.

Immettere il proprio PIN Password di 4 cifre utilizzando la tastiera numerica, premere OK. (per l'impostazione della password, vedere oltre in questo manuale). Attenzione: se non si ricorda il PIN impostato, è necessario contattare l'Assistenza Post vendita. Le istruzioni che seguono riguardano l'uso del robot una volta impostato l'utilizzo nei giorni e nelle ore prestabiliti e gli startpoint impostati nella modalità Auto.

Premere il pulsante STOP prima di eseguire le seguenti procedure.

- 1) Premere il bottone OK
- 2) Se si visualizza sul display la scritta AUTO, saltare direttamente al punto 3) seguente. Diversamente, se l'impostazione è su MAN, premere il bottone HOME e selezionare AUTO utilizzando le frecce e confermando la scelta tramite il pulsante OK.
- 3) Chiudere il coperchio del pannello di controllo

L'impostazione è ora completata. Se il robot è posizionato nella base di ricarica, esso procederà nel taglio seguendo le istruzioni impostate per la modalità AUTO. Se il robot è nell'area coperta dal segnale del cavo di delimitazione, comincerà autonomamente il lavoro.

Utilizzare il robot in modalità manuale.

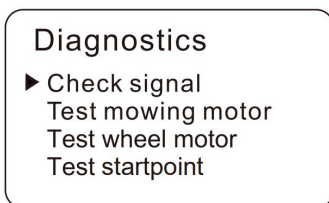
Immettere il proprio PIN utilizzando la tastiera numerica, premere OK.
Attenzione: se non si ricorda il PIN impostato, è necessario contattare l'Assistenza Post vendita.

- 1) Premere il bottone OK.
- 2) Se il display mostra già la modalità MAN, saltare al punto 3) seguente. Diversamente, se invece compare la scritta AUTO, premere il pulsante HOME e selezionare la modalità MAN utilizzando le frecce, poi selezionare OK
- 3) Chiudere il coperchio del pannello di controllo

L'impostazione è ora completata. Se il robot è posizionato nella base di ricarica, esso procederà nel lavoro.

c) Diagnosi

Selezionare "Diagnostics" e premere OK per controllare il corretto funzionamento del sistema.



- 1) Controllo del segnale.

Menu: Home -> Diagnostics -> Check signal

Con questo menu è possibile controllare lo stato del segnale emesso dei cavi di delimitazione. Il segnale include:

- i) Sensore R (controlla il segnale del cavo posto a destra)
- ii) Sensore L (controlla il segnale del cavo posto a sinistra)
- iii) Sensore Lift (controlla il funzionamento del sensore di sollevamento)
- iv) Sensore paraurti (controlla il suo funzionamento)
- v) Sensore pioggia (controlla il suo funzionamento)

Check signal

L sensor	Inner
R sensor	Inner
Lift sensor	ok
Bump sensor	ok
Rain sensor	ok

In corrispondenza delle voci L sensor e R sensor possono comparire le seguenti indicazioni:

None: indica un problema al sensore del segnale

Inner: indica che il segnale è ricevuto correttamente

Outer: indica che non si riceve alcun segnale

In corrispondenza delle ultime 3 voci invece possono comparire:

OK: sensore funzionante

NG: sensore non funzionante

Check signal

L sensor	Inner
R sensor	Inner
Lift sensor	ok
Bump sensor	ok
Rain sensor	ok

2) Test motore rasaerba

Menù: Home -> Diagnostics -> Test start mowing motor

Il motore rasaerba aziona le lame di taglio ed è necessario controllarne il buon funzionamento.

Attenzione: prima di avviare questo test diagnostico, è necessario verificare che non vi siano ostacoli al di sotto del rasaerba. Premere il bottone OK.

Test mowing motor

▶ yes

Il display mostrerà la scritta "Please input 7 to test". Premere quindi il tasto 7, che azionerà il motore e controllerà se il funzionamento risulta regolare.

3) Test motore ruota

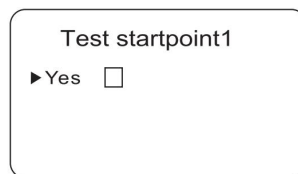
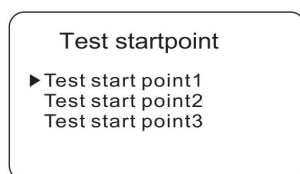
Menu: Home -> Diagnostics -> test Wheel motor

Prima di avviare questo test, assicurarsi che il robot sia posizionato in un'area aperta. Selezionare quindi la voce "Test wheel motor". Premere il tasto OK, verrà visualizzata la scritta "Please input 7 to test". Premere quindi il tasto 7 per avviare questa diagnostica.

4) Test Startpoint

Menu: Home -> Diagnostics -> test startpoints (da 1 a 3)

E' possibile controllare l'esatta impostazione degli startpoint.



Selezionare un punto da 1 a 3, premere OK, poi YES e ancora OK per selezionare il test. Chiudere il coperchio del pannello di controllo.

Il robot comincerà il test dello startpoint selezionato. Quando il test verrà completato, il robot si fermerà e sarà quindi possibile verificare se lo startpoint impostato è stato effettivamente

raggiunto oppure no e quindi eventualmente correggere le impostazioni di distanza e raggio dell'angolo. Ripetere l'operazione per tutti gli startpoint impostati.

d) Impostazioni di sistema.

i) Impostazione giorno e ora.

Menu: Home -> System setting -> Day and time

Inserire la data ne formato Anno/Mese/Giorno. Inserire l'ora nel formato 24 ore, premere ok per confermare e il tasto "indietro" per tornare alla schermata precedente.

ii) Impostazione Password.

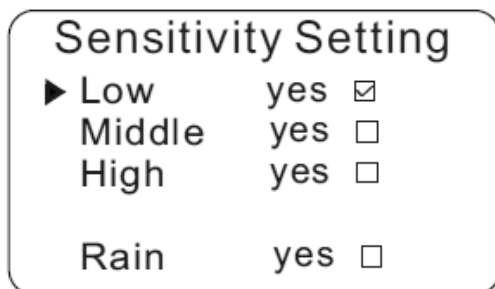
Menu: Home -> System setting -> Password setting

Per impostare o cambiare la password: premere OK, spuntare la scritta "Enable password", inserire la password di 4 cifre numeriche. Per cambiarla, inserire la password precedente, premere OK. Poi inserire la nuova password, reinserirla di nuovo e premere OK.

iii) Impostazione sensibilità e sensore pioggia

Menù: Home -> System setting -> Sensitivity setting

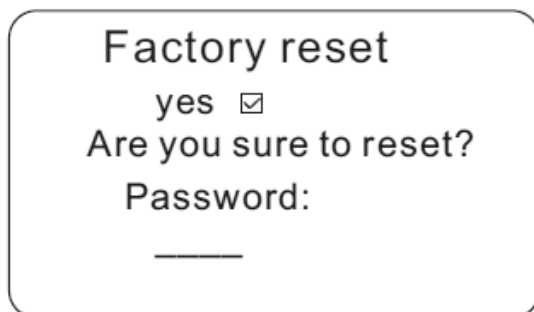
Selezionare con gli appositi comandi frecce e OK il livello di sensibilità e l'attivazione del sensore pioggia



iv) **Reset impostazioni di fabbrica**

Menù: Home -> System setting -> Factory reset

1. Premere il bottone OK, si vedrà questa schermata:



2. Immettere la password
3. Selezionare YES
4. Il robot comincerà l'operazione di ripristino e verrà resettato alle impostazioni di fabbrica originali.

vi) **Impostazione lingua**

Menu -> System settings -> language setting

Selezionare la lingua italiano con i tasti su/giù e confermare on OK

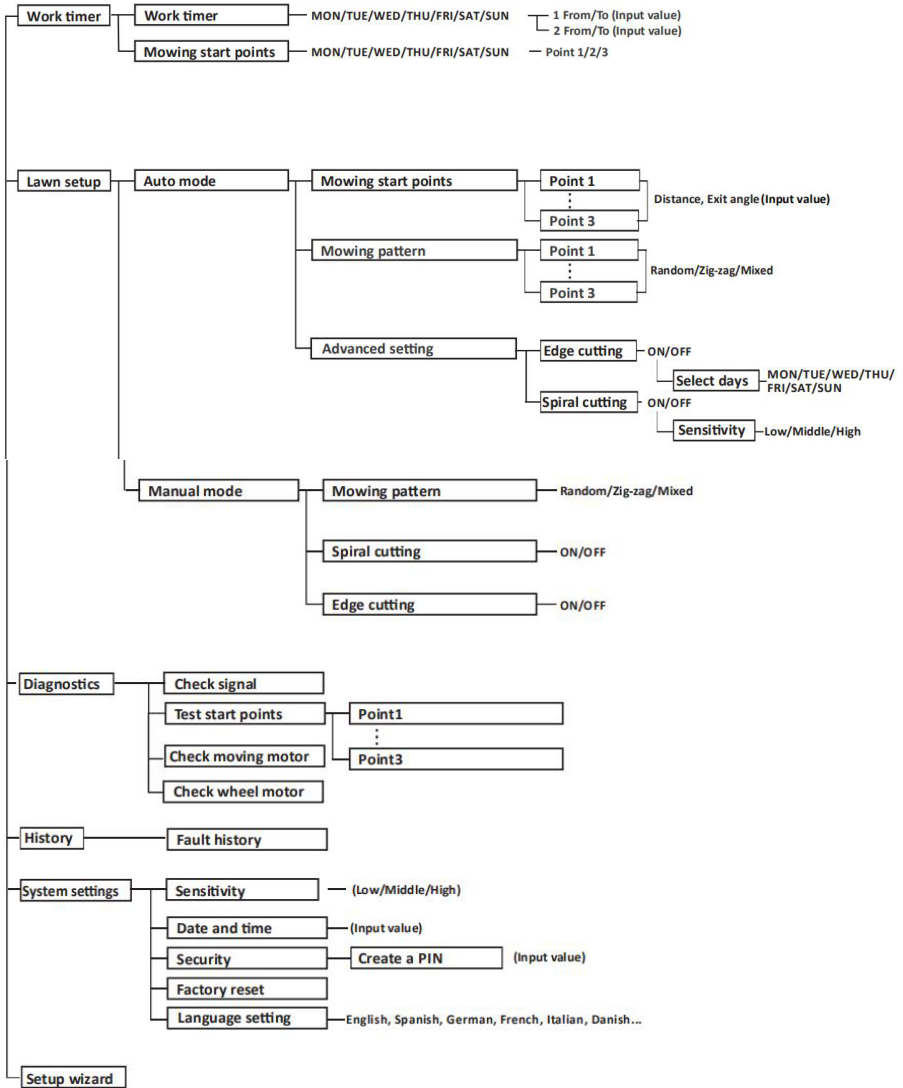
- vii) **Impostazione Wi-fi.** Si rimanda al paragrafo precedente “Impostazione rasaerba tramite Wi-fi App”

f) **Registro errori “Fault History” (5)**

Mostra le informazioni riguardanti gli errori durante il funzionamento.

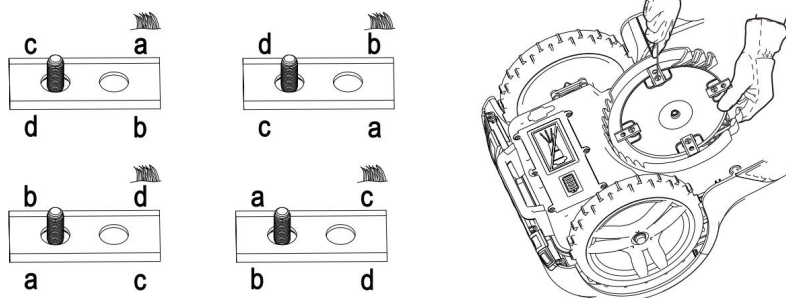
Si tratta di informazioni che possono eventualmente essere utili nel caso si verificano problemi di funzionamento, per comunicazioni con l'Assistenza tecnica.

DIAGRAMMA COMPLETO MENU' PANNELLO DI CONTROLLO



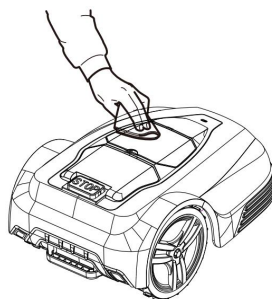
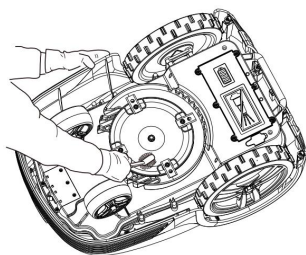
1. Pulire e controllare il robot 1 volta la settimana.
2. Nel primo periodo di utilizzo, la base su cui sono fissate le lame, la base di protezione e le lame stesse vanno controllati mensilmente.
3. E' importante che la base di taglio ruoti liberamente. Mantenendo ferma la base di taglio, la base di protezione deve anch'essa ruotare liberamente.
4. Il bordo delle lame non deve essere danneggiato. La durata delle lame dipende da fattori quali il tipo di erba, il suolo, il prato etc.
5. Se le lame non sono ben affilate, il taglio risulterà irregolare o inefficace. Se l'erba è più spessa, in particolare, il robot impiegherà più energia e coprirà una superficie inferiore.
6. Caricare la batteria completamente alla fine della stagione di taglio prima dello stoccaggio, che se sarà più lungo di 1 anno, necessiterà una nuova ricarica della batteria.
7. Per cambiare le lame, procedere secondo le seguenti indicazioni:
 - i) Spegnere il robot
 - ii) Indossare guanti protettivi
 - iii) Capovolgere il robot
 - iv) Ruotare il supporto lame in modo che il suo foro sia allineato con quello della vite della lama
 - v) Svitare la lama con un cacciavite piatto o Phillips
 - vi) Spostare la protezione e la piastra di taglio in modo da poter rimuovere le lame e la vite
 - vii) Posizionare le nuove lame e avvitarle saldamente

- viii) Dal momento che la lama gira in una sola direzione, è possibile utilizzarla dalla parte ancora integra



Pulizia

1. Non utilizzare idropulitrici ad alta pressione o acqua corrente.
2. La pulizia è importante in quanto la rimozione di erba, detriti e terreno depositato sulla parte inferiore diminuisce l'efficacia del robot.
3. Si raccomanda l'uso di una spazzola e acqua per pulire la parte inferiore del robot e una spugna morbida o panno umido per la pulizia della parte superiore. Non utilizzare mai solventi chimici o detergenti aggressivi.



Stoccaggio invernale

1. Prima di riporre il robot per lunghi periodi (es: durante l'inverno), pulirlo accuratamente e caricare completamente la batteria.
2. Posizionare il robot sulla sua base e riporre in un'area asciutta, protetta dal gelo, preferibilmente utilizzando l'imballo originale.
3. Il cavo di delimitazione può essere lasciato in posizione nel prato. Dal momento che la base viene rimossa, si consiglia di proteggere i capi del cavo con nastro isolante.

Stoccaggio temporaneo

1. Controllare se il rasaerba, le strisce di contatto e i contatti di ricarica necessitano di essere puliti prima dell'uso. Nel caso queste componenti presentino ruggine, utilizzare un abrasivo (es: carta vetrata o panno abrasivo).
2. Controllare che data e ora del display siano corretti.
3. Controllare l'integrità e l'affilatura delle lame.
4. Controllare la rotazione della base di taglio e della base di protezione. Se si rilevassero problemi, contattare l'Assistenza.

SCHEDA TECNICA

Dimensioni: cm 50x35x24

Peso kg 16

Batteria: Li-ion 22,2V/2600mAh

Adattatore di rete: 29,4V/2A per 100V-240V

Lunghezza cavo di delimitazione: mt. 100

Motore lame: BDLC (brushless)

Velocità motore lame: 3200-3500 rpm

Motore ruota: BLDC (brushless)

Sensore urto: si

Sensore pioggia: si

Sensore sinistro: si

Pulsante di emergenza: si

Emissioni sonore: 65 dB(A)

Emissioni sonore durante il taglio: 70 dB(A)

Sistema di taglio: 4 lame pivottanti

Altezza taglio: da 2.5 a 5.5 cm

Larghezza di taglio: 18 cm

Superficie di taglio con 1 batteria in dotazione: 500mq +/- 20%

Trasporto

1. Spegner il robot
2. Afferrare la maniglia inferiore posteriore del robot, tenendo il disco di taglio verso l'esterno
3. Non sollevare il robot afferrandolo dalla scocca esterna

Smaltimento e riciclaggio del prodotto

Effettuare lo smaltimento del prodotto a fine vita secondo le normative.

Separare gli imballaggi riciclabili in carta, cartone e plastica e smaltirli come indicato localmente.

Fatte salve le “condizioni di decadenza della garanzia legale” riportate in questo libretto, il Rivenditore Hyundai Power Products applicherà le condizioni previste dalla normativa in vigore.

Hyundai by Vinco Srl, applica una garanzia commerciale a supporto dell'attività del Rivenditore.

Il Rivenditore e il Consumatore finale possono rivolgersi quindi direttamente al Centro di Assistenza Tecnica Vinco Srl per:

- **Informazioni tecniche su uso e manutenzione.**
- **Interventi relativi all'assistenza tecnica del prodotto**, quali riparazione o sostituzione del prodotto, qualora il cliente sia in possesso di documento di acquisto precedente i 24 mesi dalla data della presentazione della problematica. Il servizio è disponibile a pagamento anche per i prodotti fuori garanzia e comprende ritiro e riconsegna presso l'indirizzo del richiedente. L'Assistenza Tecnica Vinco Srl può demandare a terze parti lo svolgimento di operazioni di riparazione autorizzate.
- **Servizio di ritiro a domicilio.** Per alcune categorie di prodotto è prevista, quando indicato sulla confezione del prodotto, il servizio di ritiro a domicilio del Cliente, riparazione e riconsegna a titolo gratuito, per tutta la durata della garanzia legale. Il ritiro a domicilio viene accordato a insindacabile giudizio del servizio di Assistenza Tecnica Vinco Srl (fermi restando tutti gli altri obblighi di garanzia legale).
- **Invio a titolo gratuito di parti o ricambi** per prodotti in Garanzia legale. Tale invio viene deciso a insindacabile giudizio del servizio

di Assistenza Tecnica Vinco Srl qualora riguardi la sostituzione di parti secondarie o con funzione estetica. Tutti i ricambi che riguardano la manutenzione ordinaria sono sempre a pagamento.

Assistenza Tecnica Hyundai by Vinco Srl

E' possibile contattare l'Assistenza nei seguenti modi.

- **Compilando l'apposito Form sul sito**

www.hyundaipowerproducts.it alla sezione "Assistenza".

Attenzione, per il ritiro a domicilio è necessario munirsi di codice di autorizzazione fornito contattando il Centro di Assistenza stesso, raggiungibile nei modi che seguono.

- **Call Center Tecnico.** Attivo tutti i giorni lavorativi negli orari 10-12/15-17:

0141 176.63.15

- **E-mail.** Per l'attivazione dei servizi di Assistenza o per conoscere lo stato di una riparazione:

assistenza@vincoasti.it

per la richiesta di ricambi:

ricambi@vincoasti.it

- **Fax.** Nel caso non fosse disponibile l'utilizzo di una casella e-mail è possibile inviare la propria richiesta di assistenza al numero:

0141 35.12.85

Assistenza Tecnica Hyundai Vinco Srl, Viale Giordana 7, 10024

Moncalieri

Attenzione: il servizio di Assistenza Tecnica non è aperto al pubblico.

Contattare il numero telefonico 0141 176.63.15 per qualsiasi necessità.



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ

(Ai sensi della direttiva macchine 2006/42/CE Allegato II parte 1.A)

VINCO S.r.l.

Piazza Statuto n.1 - 14100 Asti

DICHIARA

sotto alla propria responsabilità, che la seguente macchina identificata come:

Tipo:	Rasaerba robotico
Modello:	DM2
Marca:	HYUNDAI
Da numero di serie:	n.a.
Anno di fabbricazione:	2020

Soddisfa i pertinenti requisiti delle seguenti direttive:

Macchine 2006/42/CE

EMC 2014/30/UE

RoHS 2015/863/UE del 31/03/2015, recante modifica dell'allegato II della direttiva 2011/65/UE del Parlamento europeo e del Consiglio per quanto riguarda l'elenco delle sostanze con restrizioni d'uso

Rumore 2000/14/CE – D. Lgs. 262/2002 Allegato VI procedura 1

Livello di potenza acustica garantito $L_{WA}=70$ dB

Larghezza di taglio: 19 cm

Norme armonizzate:

EN 50636 2 107:2015+A1:2008

IEC 60335 2 107:2012

IEC 60335 1:2010 2:2011+A1:2013

EN 55014-1:2017

EN 55014-2:2015

EN 61000-3-2:2014

EN 61000-3-3:2013

EN 62233:2008

La persona autorizzata a costituire il fascicolo tecnico, stabilita nell'Unione Europea, è Daniele Nossa, presso VINCO S.r.l.
Piazza Statuto n.1 - 14100 Asti, Italia.

Asti, 09/06/2020

Luogo e data

Legale rappresentante (Lidio Conti)

CERTIFICATO DI GARANZIA

Vinco s.r.l. - P.zza Statuto,1 - 14100 Asti - Italy

Modello: _____ Codice: _____

Data di acquisto _____

QUESTO CERTIFICATO NON DEVE ESSERE SPEDITO MA CONSERVATO UNITAMENTE ALL'IMBALLO ORIGINALE

La garanzia ha validità soltanto se corredata da **RICEVUTA FISCALE**,
Vi consigliamo quindi di allegarla al presente certificato di garanzia.

La garanzia ha valore per un periodo di 2 anni dalla data di acquisto (un anno in caso di beni strumentali) e viene comprovata da un documento valido agli effetti fiscali, rilasciato dal venditore autorizzato, riportante la ragione sociale dello stesso e la data in cui è stata effettuata la vendita. Affinché la garanzia sia operativa, è necessario che il certificato di garanzia sia conservato unitamente ad uno dei documenti validi agli effetti fiscali riportante gli estremi identificativi del prodotto, e che entrambi siano esibiti in caso di intervento da parte di personale tecnico dei Centri Assistenza Autorizzati.

Questo certificato di garanzia si riferisce alle condizioni di Garanzia Convenzionali del Produttore nei confronti del Consumatore e non pregiudica i diritti della Garanzia Europea (previsti dalla Dlgs 206/2005 Codice del Consumo).

Per fruire del servizio di assistenza tecnica in garanzia, il consumatore può:

1. recarsi presso il punto vendita senza alcuna incombenza ulteriore; 2. richiedere il servizio aggiuntivo di assistenza con ritiro a domicilio. Il servizio è aggiuntivo e non sostitutivo rispetto a quello di cui al punto 1 e si applica solo alle tipologie di prodotti previste da Vinco. Invitiamo a contattare Vinco allo scopo di verificare se il prodotto possa usufruire di questo servizio.

All'interno del periodo di garanzia, Vinco S.r.l. si impegna a sostituire o riparare gratuitamente le parti componenti l'apparecchio che risultino difettose all'origine per vizi di fabbricazione, senza alcuna spesa per il consumatore.

Non sono coperte dalla garanzia tutte le parti che dovessero risultare difettose a cause di negligenza o trascuratezza nell'uso (mancata osservanza delle istruzioni per il funzionamento dell'apparecchio), errata installazione o manutenzione, manutenzione operata da personale non autorizzato, danni da trasporto, ovvero di circostanze che, comunque, non possono farsi risalire a difetti di fabbricazione dell'apparecchio. Sono esclusi dalle prestazioni in garanzia gli interventi inerenti l'installazione e l'allacciamento agli impianti di alimentazione nonché le manutenzioni citate nel libretto di istruzioni. Non sono inoltre coperti da garanzia le avarie causate da urti, manomissioni o installazioni improprie. Questo certificato di garanzia è valido solo se l'apparecchiatura è venduta ed installata sul territorio italiano (compresi la Repubblica di San Marino e la Città del Vaticano). La richiesta di intervento per riparazioni in garanzia verrà evasa con prontezza dagli organi competenti, compatibilmente con le esigenze di carattere organizzativo. Il produttore non potrà comunque rispondere di disagi dipendenti da eventuali ritardi nell'esecuzione dell'intervento. Il consumatore finale dovrà presentare l'apparecchio da riparare in garanzia presso il punto vendita, unitamente al documento fiscale di acquisto ed al certificato di garanzia. Il produttore declina inoltre ogni responsabilità per eventuali danni che possano, direttamente o indirettamente, derivare a persone, cose ed animali domestici in conseguenza della mancata osservanza di tutte le prescrizioni indicate nell'apposito Libretto Istruzioni e concernenti specialmente le avvertenze in tema di installazione, uso e manutenzione dell'apparecchio. Qualora l'apparecchio venisse riparato presso uno dei Centri Assistenza Autorizzati indicati dal produttore, i rischi di trasporto relativi saranno a carico dell'utente nel caso di invio diretto ed a carico del Servizio nel caso di ritiro presso l'utente.

HYUNDAI
POWER PRODUCTS

Importato e Distribuito da Vinco S.r.l.
Pzza Statuto,1 – 14100 Asti (AT) ITALY
Tel: +39 0141 351284 Fax: +39 0141 351285
E-mail: info@vincoasti.it - www.vincoasti.it

CENTRO RICAMBI E ASSISTENZA:

Viale Giordana, 7 - 10024 Moncalieri (TO) - ITALIA Tel: +39 0141/1766315
Assistenza e-mail: assistenza@vincoasti.it - Ricambi: ricambi@vincoasti.it

MADE IN CHINA